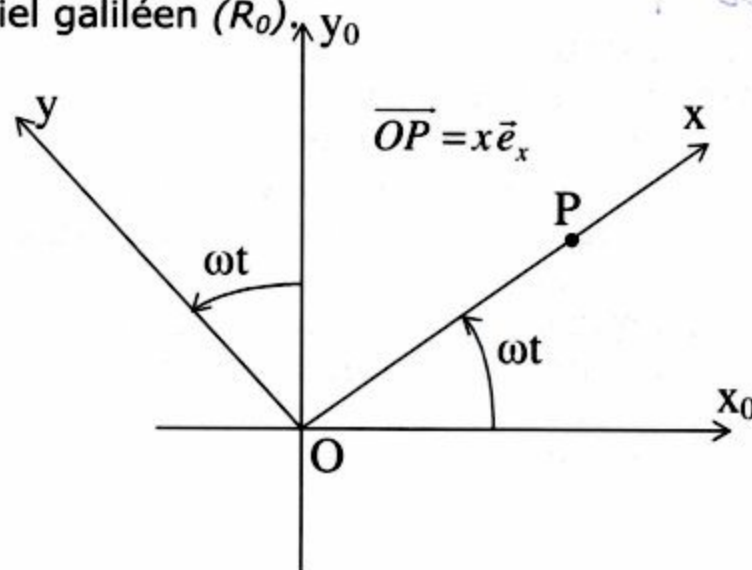


## DEUXIEME CONTROLE DE MECANIQUE 1

Durée : 1h

### Exercice 1 :

Une particule P glisse sans frottement sur une droite  $(O, \vec{e}_x)$  qui tourne autour de l'axe horizontal  $(O, \vec{e}_z)$  avec une vitesse angulaire constante  $\omega$  (voir la figure). Désignons par  $R(O, \vec{e}_x, \vec{e}_y, \vec{e}_z)$  le repère orthonormé direct lié à la droite  $(O, \vec{e}_x)$ , et par  $R_0(O, \vec{e}_{x0}, \vec{e}_{y0}, \vec{e}_{z0} = \vec{e}_z)$  le repère orthonormé direct lié au référentiel galiléen  $(R_0)$ .



- 1- En considérant le référentiel galiléen  $(R_0)$  comme référentiel absolu, et le référentiel  $(R)$  auquel est lié le repère  $R$  comme référentiel relatif, calculer dans la base  $(\vec{e}_x, \vec{e}_y, \vec{e}_z)$  :
  - a- Le vecteur vitesse relative de la particule P.
  - b- Les trois vecteurs :
    - Accélération relative
    - Accélération d'entraînement
    - Accélération de Coriolis
- 2- On étudiera le mouvement relatif de P par rapport au référentiel  $(R)$ 
  - a- Ecrire la relation fondamentale de la dynamique dans le référentiel non galiléen  $(R)$ .

**b-** Montrer que le mouvement relatif de P obéit à l'équation différentielle de 2<sup>e</sup> ordre de type :

$$\ddot{x} - ax + \beta(t) = 0$$

On exprimera  $a$  et  $\beta$  en fonction de  $\omega$ , la pesanteur  $g$  et le temps  $t$ .

### Exercice 2 :

L'énergie potentielle d'interaction entre les deux noyaux d'une molécule diatomique, varie avec la distance  $r$  entre les noyaux suivant la loi :

$$V(r) = \frac{A}{r^2} - \frac{B}{r}$$

A et B sont des constantes positives.

1. Représenter graphiquement  $V(r)$ .
2. Donner les expressions, en fonction de A et B, de l'énergie totale et de la distance entre les deux noyaux quand la molécule est dans son état fondamental. (Bien sûr, dans le cadre de la mécanique classique)
3. Soit  $E_0$  l'énergie de l'état fondamental de la molécule. Exprimer en fonction de A et B la distance minimale ( $r_1$ ) et la distance maximale ( $r_2$ ) lorsque la molécule est excitée et porte l'énergie  $E_0/2$ .



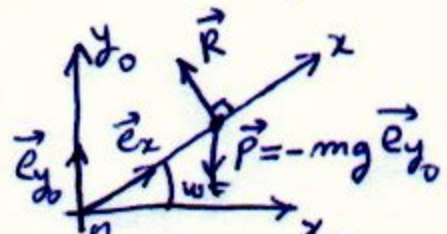
Exercice 1:

1° a)  $\vec{V}_r = \dot{x} \vec{e}_x$

b)  $\vec{\gamma}_r = \ddot{x} \vec{e}_x$

$\vec{\gamma}_e = \omega \vec{e}_z \wedge [(\omega \vec{e}_z) \wedge (x \vec{e}_x)] = \cancel{\omega^2 x \vec{e}_x} - \omega^2 x \vec{e}_x$

$\vec{\gamma}_c = 2(\omega \vec{e}_z) \wedge (\dot{x} \vec{e}_x) = 2\omega \dot{x} \vec{e}_y$

2° a)   $\vec{P} + \vec{R} - m\vec{\gamma}_e - m\vec{\gamma}_c = m\vec{\gamma}_r \quad (*)$

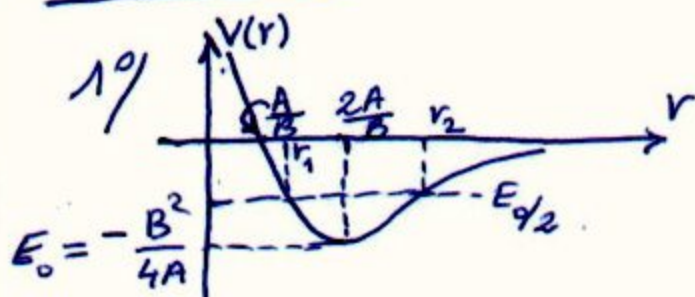
b) Projection de (\*) sur l'axe (Ox) :  $-mg \vec{e}_{y_0} \cdot \vec{e}_x + \vec{R} \cdot \vec{e}_x - m\vec{\gamma}_e \cdot \vec{e}_x - m\vec{\gamma}_c \cdot \vec{e}_x = m\vec{\gamma}_r \cdot \vec{e}_x$

$\Rightarrow -mg \sin \omega t + m\omega^2 x = m\ddot{x}$

d'où :  $\ddot{x} - \omega^2 x + g \sin \omega t = 0$

alors :  $a = \omega^2$  et  $f(t) = g \sin \omega t$ .

Exercice 2:



2° à l'état fondamental,  $\left\{ \begin{array}{l} \text{l'énergie totale est } E_0 = -\frac{B^2}{4A} \\ \text{et la distance entre les deux} \\ \text{noyaux est : } r_0 = 2A/B \end{array} \right.$

3°  $\frac{E_0}{2} = -\frac{B^2}{8A} = V(r) = \frac{A}{r^2} - \frac{B}{r} \Rightarrow r^2 - \frac{8A}{B} r + \frac{8A^2}{B^2} = 0$

$\Rightarrow r = 2(2 \pm \sqrt{2}) \frac{A}{B}$

d'où  $\left\{ \begin{array}{l} \text{la distance minimale est } r_1 = 2(2 - \sqrt{2}) \frac{A}{B} \\ \text{et la distance maximale } r_2 = 2(2 + \sqrt{2}) \frac{A}{B} \end{array} \right.$





ETU UP.com

Programmmation  
**Cours**  
Electricité  
Physique  
Résumés  
Analyse  
Livres  
Exercices  
Contrôles Continus  
Langues  
Thermodynamique  
Multimedia  
Economie  
Chimie Organique  
Informatique  
Optique  
Chimie  
Diapo  
Corrigés  
Algèbre  
Mathématiques  
Mécanique  
Travaux Pratiques  
Droit

et encore plus..